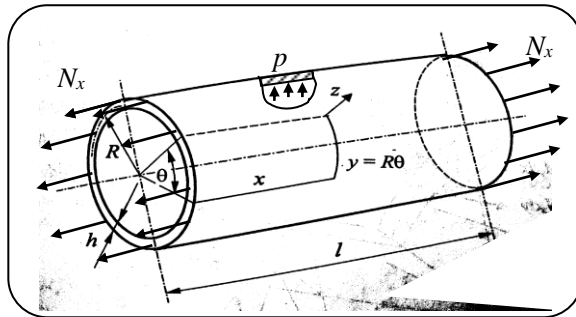


### 3. ОСЕСИММЕТРИЧНАЯ ДЕФОРМАЦИЯ КРУГОВЫХ ЦИЛИНДРИЧЕСКИХ ОБОЛОЧЕК.

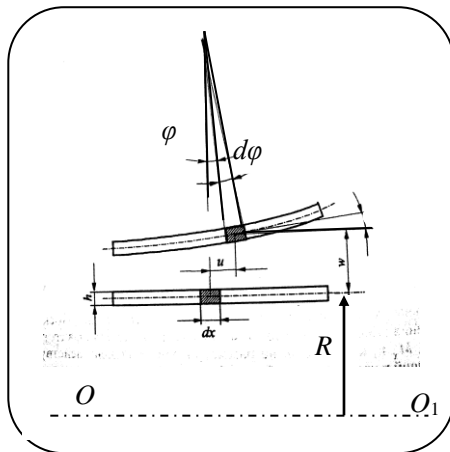
Рассмотрим круговую цилиндрическую оболочку толщиной  $h$ , радиусом срединной поверхности  $R$ , нагруженную нормальным давлением  $p$  и растягивающими продольными усилиями  $N_x$ .



Положение точек оболочки на срединной поверхности будем определять координатой  $x$  вдоль образующей и криволинейной координатой  $y = R\theta$  в окружном направлении. Координата  $z$  направлена по нормали к срединной поверхности.

При осесимметричном нагружении оболочки и закреплении краев все внутренние силовые факторы зависят только от координаты  $x$ . Задача определения напряженно-деформированного состояния является одномерной.

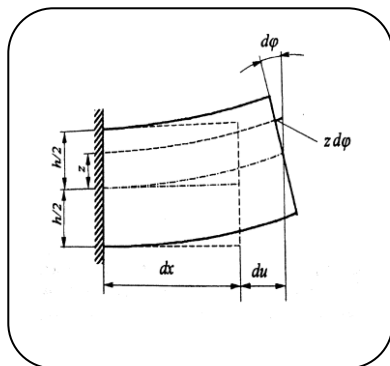
## Нормальные перемещения в цилиндрических оболочках.



$w$  — перемещение точек срединной поверхности оболочки по нормали — вдоль оси  $Oz$  (нормальный прогиб)

$u$  — перемещение точек срединной поверхности оболочки в продольном направлении — вдоль оси  $Ox$ .

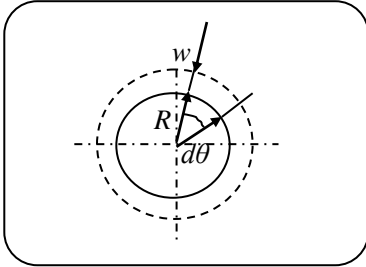
$\varphi = \frac{dw}{dx}$  — угол поворота поперечного сечения оболочки.



Относительная продольная деформация произвольного волокна, отстоящего на расстоянии  $z$  от срединной поверхности оболочки

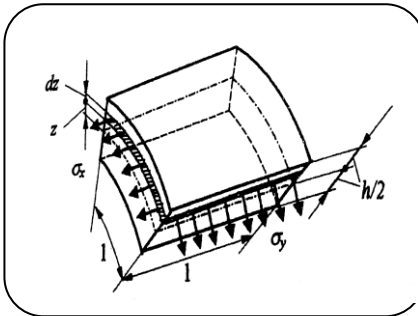
$$\begin{aligned} \varepsilon_x &= \frac{du - z d\varphi}{dx} = \frac{du}{dx} - z \frac{d\varphi}{dx} = \\ &= \frac{du}{dx} - z \frac{d^2 w}{dx^2} = \varepsilon_0 - z \frac{d^2 w}{dx^2} \end{aligned}$$

Здесь  $du$  — удлинение элемента оболочки  $dx$ ;  
 $d\varphi$  — угол поворота правого поперечного сечения элемента;  
 $\varepsilon_0 = \frac{du}{dx}$  — относительная продольная деформация срединной поверхности оболочки.



Относительная деформация в окружном направлении

$$\varepsilon_y = \varepsilon_\theta = \frac{(R+w)d\theta - Rd\theta}{Rd\theta} = \frac{w}{R}$$



Нормальные напряжения в поперечном сечении оболочки на расстоянии z от срединной поверхности оболочки определяем согласно закону Гука.

$$\sigma_x = \frac{E}{(1-\nu^2)} [\varepsilon_x + \nu\varepsilon_y] = \frac{E}{(1-\nu^2)} \left[ \left( \varepsilon_0 - z \frac{d^2w}{dx^2} \right) + \nu \frac{w}{R} \right]$$

$$\sigma_y = \frac{E}{(1-\nu^2)} [\varepsilon_y + \nu\varepsilon_x] = \frac{E}{(1-\nu^2)} \left[ \frac{w}{R} + \nu \left( \varepsilon_0 - z \frac{d^2w}{dx^2} \right) \right]$$

**Внутренние силовые факторы при осесимметричной деформации оболочки.**

Продольное усилие

$$\begin{aligned} N_x &= \int_{-h/2}^{h/2} \sigma_x dz = \frac{E}{(1-\nu^2)} \int_{-h/2}^{h/2} \left[ \left( \varepsilon_0 - z \frac{d^2w}{dx^2} \right) + \nu \frac{w}{R} \right] dz = \\ &= \frac{Eh}{(1-\nu^2)} \left[ \varepsilon_0 + \nu \frac{w}{R} \right] \end{aligned}$$

Окружное усилие

$$N_y = \int_{-h/2}^{h/2} \sigma_y dz = \frac{E}{(1-\nu^2)} \int_{-h/2}^{h/2} \left[ \frac{w}{R} + \nu \left( \varepsilon_0 - z \frac{d^2 w}{dx^2} \right) \right] dz =$$
$$= \frac{Eh}{(1-\nu^2)} \left[ \frac{w}{R} + \nu \varepsilon_0 \right]$$

Исключая  $\varepsilon_0$  в соотношениях для  $N_x, N_y$  получим

$$N_y = \nu \cdot N_x + \frac{Eh}{R} w(x)$$

Изгибающий момент в продольном направлении

$$M_x = \int_{-h/2}^{h/2} \sigma_x \cdot z dz = \frac{Eh^3}{12(1-\nu^2)} \frac{d^2 w}{dx^2} = D \frac{d^2 w}{dx^2}$$

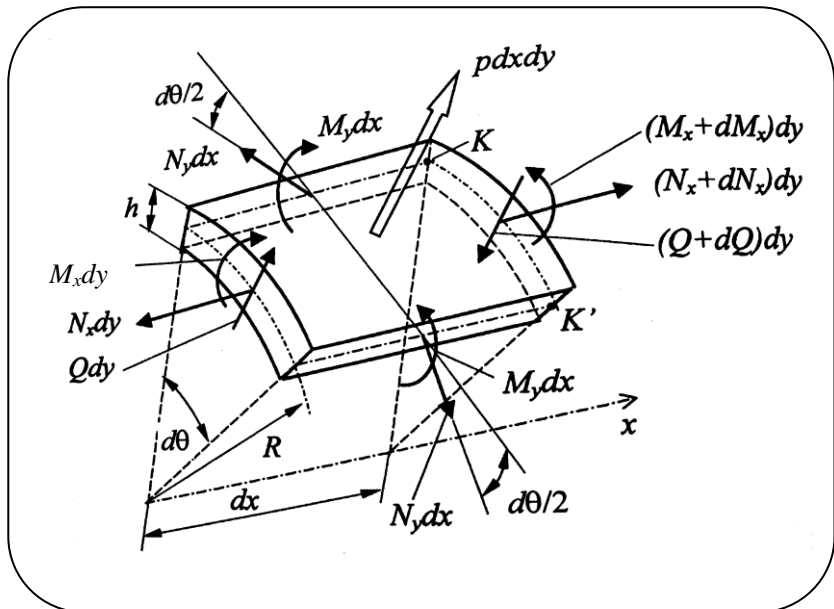
Изгибающий момент в окружном направлении

$$M_y = \int_{-h/2}^{h/2} \sigma_y \cdot z dz = \nu \cdot D \frac{d^2 w}{dx^2} = \nu \cdot M_x$$

Здесь  $D = \frac{Eh^3}{12(1-\nu^2)}$  — цилиндрическая жесткость оболочки

при ее изгибе

**Уравнения равновесия для элемента  
цилиндрической оболочки в усилиях.**



Рассмотрим равновесие элемента оболочки размерами  $dx$ ,  $dy = R d\theta$ , нагруженного нормальным давлением  $p$ , безмоментными погонными продольными  $N_x$  и окружными  $N_y$  усилиями и погонными изгибающими моментами  $M_x$  — в направлении оси  $x$  (продольный изгибающий момент), и  $M_y$  — в направлении оси  $y$  (окружной изгибающий момент). Все внутренние силовые факторы являются погонными, т.е. отнесенными к единице длины.

Спроектируем все силы на ось  $Ox$

$$-N_x dy + (N_x + dN_x) dy = 0 \rightarrow$$

$dN_x = 0$

Спроектируем все силы на направлении нормали  $Oz$

$$pdx dy + Qdy - (Q + dQ)dy - 2N_y dx \sin(d\theta/2) = 0$$

Учитывая, что  $\sin(d\theta/2) = d\theta/2 = dy/2R \rightarrow$

$$\frac{dQ}{dx} + \frac{N_y}{R} = p$$

Третьим уравнением равновесия будет равенство нулю моментов всех сил, действующих на элемент, относительно правого края  $kk'$

$$M_x dy - (M_x + dM_x)dy + Q dx dy + p dx dy \cdot dx/2 - 2N_y dx dx/2 \sin(dx/2) = 0$$

Пренебрегая слагаемыми 2-го и более высокого порядка малости получим

$$\frac{dM_x}{dx} = Q$$

**Уравнение равновесия цилиндрической оболочки в перемещениях, его интегрирование.**

$$\frac{d^2 M_x}{dx^2} = \frac{dQ}{dx} = -\frac{N_y}{R} + p; \quad \frac{d^2 M_x}{dx^2} + \frac{N_y}{R} = p;$$

$$\frac{d^2}{dx^2} \left( D \frac{d^2 w}{dx^2} \right) + \frac{1}{R} \left( \nu \cdot N_x + \frac{Eh}{R} w \right) = p$$

$$D \frac{d^4 w}{dx^4} + \frac{Eh}{R^2} w = \left( p - \nu \frac{N_x}{R} \right)$$

Решение неоднородного дифференциального уравнения 4-го порядка относительно нормального прогиба оболочки  $w(x)$  складывается из общего решения однородного уравнения  $w_0(x)$  и частного решения  $w_*(x)$  неоднородного уравнения  $w(x) = e^{-kx}(C_1 \cos kx + C_2 \sin kx) + e^{kx}(C_3 \cos kx + C_4 \sin kx) + w_*$ ,

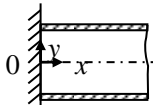
где  $w_*(x) = \frac{R^2}{Eh} \left( p - \nu \frac{N_x}{R} \right)$  — частное решение, зависит от

внешних нагрузок, действующих на оболочку

$$k = \sqrt[4]{\frac{Eh}{4DR^2}} = \sqrt[4]{\frac{3(1-\nu^2)}{R^2 h^2}} \text{ — волновое число}$$

$C_1 \div C_4$  — постоянные интегрирования, определяемые из граничных условий на краях оболочки. На каждом краю оболочки при  $x=0$  и при  $x=l$  формулируют по два крайевых условия.

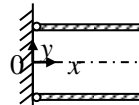
#### Жестко-закрепленный край



$$w = 0$$

$$\varphi = \frac{dw}{dx} = 0$$

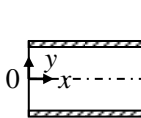
#### Шарнирно-опертый край



$$w = 0$$

$$M_x = D \frac{d^2 w}{dx^2} = 0$$

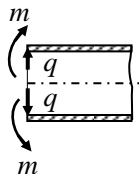
#### Свободный край



$$M_x = D \frac{d^2 w}{dx^2} = 0$$

$$Q = D \frac{d^3 w}{dx^3} = 0$$

#### Нагруженный край



$$M_x = D \frac{d^2 w}{dx^2} = m$$

$$Q = D \frac{d^3 w}{dx^3} = q$$

## Краевой эффект в круговых цилиндрических оболочках.

Общее решение для нормального прогиба оболочки содержит слагаемые, описывающие изгибные деформации оболочки ( $e^{(\bullet)}$ ,  $\sin(\cdot)$ ,  $\cos(\cdot)$ ) и безмоментные деформации оболочки (частное решение).

Местный изгиб оболочки, возникающий в результате закрепления ее краев, резкого изменения размеров и формы оболочки, а также в местах приложения сосредоточенных нагрузок, называется *краевым эффектом*.

Для тонкостенных оболочек, у которых  $h/R \ll 1$  в связи с быстрым изменением функции  $e^{\pm kx}$  слагаемые, соответствующие изгибным деформациям дают существенный вклад в решение для  $w(x)$  только в зоне краевого эффекта, протяженность которой оценивается величиной  $\lambda = \pi/k$ , называемой *длиной полуволны краевого эффекта*.

Длина полуволны краевого эффекта для металлических оболочек, имеющих коэффициент Пуассона  $\nu \approx 0,3$  равна

$$\lambda = \pi/k = \pi \sqrt[4]{\frac{R^2 h^2}{3(1-\nu^2)}} \approx 2,5 \sqrt{Rh}$$

При изменении продольной координаты  $x$  от 0 до  $\lambda$  функция  $e^{-kx}$  уменьшается в  $e^\pi \approx 23$  раза. Таким образом, если длина цилиндрической оболочки удовлетворяет условию  $l > 2\lambda$ , то оболочку вблизи края  $x=0$  можно рассматривать как полубесконечную, а в решении для  $w(x)$  из условия ограниченности решения при  $x \rightarrow \infty$  положить  $C_3=C_4=0$ .



Решение, основанное на концепции краевого эффекта вблизи края  $x=0$  для  $0 < x \leq \lambda$  имеет вид

$$w(x) = e^{-kx} (C_1 \cos kx + C_2 \sin kx) + w_*$$

$$\varphi = \frac{dw}{dx} = \left[ \frac{dw_*}{dx} - k e^{-kx} ((C_1 - C_2) \cos kx + (C_1 + C_2) \sin kx) \right]$$

$$M_x = D \frac{d^2 w}{dx^2} = D \left[ \frac{d^2 w_*}{dx^2} + 2k^2 e^{-kx} (C_1 \sin kx - C_2 \cos kx) \right]$$

$$Q = D \frac{d^3 w}{dx^3} = D \left[ \frac{d^3 w_*}{dx^3} + 2k^3 e^{-kx} ((C_1 + C_2) \cos kx - (C_1 - C_2) \sin kx) \right]$$

$$M_y = \int_{-h/2}^{h/2} \sigma_y \cdot z dz = \nu \cdot D \frac{d^2 w}{dx^2} = \nu \cdot M_x$$

Постоянные интегрирования  $C_1, C_2$  определяются из граничных условий, сформулированных на краю  $x=0$ .